CV	Descrizione	Campo	Valore*
1	**Indirizzo della locomotiva**	DCC: 1 - 127 Mot: 1 - 80	3
2	**Velocità minima** (modificare finché la locomotiva si muove appena al gradino 1)	0 - 255	0
3	**Ritardo di accelerazione**	0 - 255	15
4	**Ritardo di frenatura**	0 - 255	15
5	**Velocità massima** (deve essere maggiore di CV 2)	0 - 255	230
6	**Velocità media** (deve essere maggiore di CV 2 e minore di CV 5)	0 - 255	115
7	**Versione firmware** (il processore utilizzato è aggiornabile)	-	variabile
8	**Codice produttore** Reset decoder CV8 = 8	-	162
12	**Modalità di funzionamento** **Valore** Bit 0=1 DC (analogico corrente continua) attivo *1 Bit 2=1 formato dati DCC attivo *4 Bit 4=1 AC (analogico corrente alternata) attivo *16 Bit 5=1 formato dati Motorola® attivo *32	0 - 53	53
17 18	**Indirizzo lungo** 17 = byte più significativo 18 = byte meno significativo	1 - 10239 192 - 231 0 - 255	1000 195 232
27	**Impostazioni segnale di frenatura (arresto automatico)** **Valore** Bit 0 = 1 -> ABC rotaia destra più positiva 1 Bit 1 = 1 -> ABC rotaia sinistra più positiva 2 Bit 4 = 1 -> DC con senso di marcia opposto 16 Bit 5 = 1 -> DC con senso di marcia uguale 32	0 - 51	0
29	**Configurazione secondo norma DCC** **Valore** Bit 0=0 senso di marcia normale *0 Bit 0=1 senso di marcia invertito 1 Bit 1=0 14 gradini di velocità 0 Bit 1=1 28 gradini di velocità *2 Bit 2=0 solo funzionamento digitale 0 Bit 2=1 commutazione automatica analogico/digitale *4 Bit 3=0 RailCom® disattivato 0 Bit 3=1 RailCom® attivato *8 Bit 4=0 gradini tramite CV 2, 5 e 6 *0 Bit 4=1 usare la curva da CV 67 - 94 16 Bit 5=0 indirizzo breve (CV 1) *0 Bit 5=1 indirizzo lungo (CV 17/18) 32	0 - 63	14
30	**Memoria errori motore, uscite funzione, temperatura e suono:** 1 = errore motore, 2 = superamento temperatura, 4 = errore uscite funzione, 8 = errore flash audio, 16 = errore nel trasferimento audio	0 - 31	0

* Impostazione di fabbrica

Assegnazione dei tasti funzione

F0	Luci di testa	F10	Annuncio stazione 2	F20	-
F1	Rumore di marcia	F11	Annuncio stazione 3	F21	-
F2	Tromba acuta	F12	Annuncio stazione 4	F22	-
F3	Tromba grave	F13	Porte	F23	-
F4	Illuminazione cabina	F14	Freno di emergenza	F24	-
F5	Illuminazione interna	F15	Regolazione del volume	F25	-
F6	Abbaglianti	F16	Modalità galleria	F26	-
F7	Modalità di manovra	F17	-	F27	-
F8	Tromba bitonale	F18	-	F28	-
F9	Annuncio stazione 1	F19	-		

PIKO Spielwaren GmbH
Lutherstr. 30
96515 Sonneberg
GERMANY

40861IT

PIKO SmartDecoder XP Sound Next18 per automotrice diesel Regioshuttle N Multiprotocollo

AVVERTENZA: le istruzioni per l'uso dettagliate del PIKO SmartDecoder XP Sound sono disponibili in formato PDF nel nostro webshop, nella pagina del rispettivo articolo. Vi sono descritte in modo esauriente tutte le possibilità del vostro nuovo PIKO SmartDecoder XP Sound.

Descrizione

Questo PIKO SmartDecoder XP Sound Next18 è un decoder sonoro multiprotocollo di ultima generazione, compatto e molto potente, con suoni a 12 bit ad alta frequenza di campionamento, 8 canali audio, una potenza di uscita di 2,5 watt e una memoria notevolmente ampliata. Il decoder sonoro garantisce un'esperienza sonora priva di fruscio ai massimi livelli. È conforme in tutti gli ambiti alle attuali norme RCN (RailCommunity) e può essere utilizzato nei sistemi digitali DCC e Motorola®. Funziona inoltre anche in modalità analogica con tensione continua o alternata. Il decoder sonoro supporta RailCom® e RailComPlus®. L'innovativo PIKO SmartDecoder XP Sound, dotato di numerose funzioni per tratte di frenatura, riconosce autonomamente la modalità di funzionamento e offre moltissime possibilità di regolazione delle funzioni ausiliarie.

Il decoder sonoro con regolazione del carico dispone di una regolazione del motore autoadattativa completamente nuova, per una marcia estremamente fluida, ed è quindi adatto non solo ai motori in corrente continua, ma anche ai motori a rotore a campana (coreless) fino a un assorbimento di corrente continuativo di 1 A. Il decoder sonoro gestisce la frenatura ABC, la navetta automatica ABC e la marcia lenta ABC. La curva caratteristica del motore si imposta tramite la velocità minima, media e massima (curva semplice) oppure tramite la curva estesa con regolazione individuale dei 28 gradini di velocità. Il decoder sonoro dispone di due uscite luci dipendenti dal senso di marcia e di quattro uscite aggiuntive per funzioni speciali (di cui due a livello logico), attivabili con i tasti funzione fino a F68 (DCC). Anche la modalità di manovra con campo di marcia lenta esteso, i tre possibili ritardi di accelerazione e frenatura e i numerosi suoni del veicolo sono attivabili con i tasti funzione. A seconda del progetto, la parte sonora può comandare determinate uscite funzione e l'uscita motore del decoder. Così, ad esempio, l'illuminazione di una locomotiva diesel tremola all'avviamento del motore. Grazie alla gestione dell'alimentazione perfezionata, il PIKO SmartDecoder XP viene supportato in caso di brevi cadute di tensione.

Collegamento del PIKO SmartDecoder XP Sound

Rimuovete la spina ponte dall'interfaccia Next18 del vostro veicolo. Nello stesso punto inserite con cautela il decoder sonoro nella presa dell'interfaccia. Il verso di inserimento è di norma indicato sulla presa dell'interfaccia. Montate l'altoparlante come illustrato nella figura della «lista dei ricambi». Assicuratevi che non possa crearsi alcun collegamento conduttivo. Verificate che non possano verificarsi cortocircuiti anche dopo la chiusura della locomotiva. La prima messa in funzione dovrebbe avvenire sul binario di programmazione con la modalità di programmazione della centrale attivata. Durante la lettura o la programmazione circolano di norma correnti molto piccole, che non danneggiano il decoder in caso di cortocircuito.

Uscite per funzioni speciali da A1 ad A4

Le uscite per funzioni speciali da A1 ad A4 del decoder sonoro possono essere utilizzate solo se le utenze desiderate sono già collegate all'interfaccia Next18 del veicolo o se sulla scheda principale sono presenti piazzole di saldatura. Le uscite A3 e A4 forniscono livelli logici e devono essere cablate di conseguenza sulla scheda principale. Il decoder Next18 comanda solo la luce bianca (A0v, A0h) e la luce rossa (A1, A2). Un controller luci aggiuntivo comandato tramite SUSI gestisce le restanti funzioni luci!

Un cortocircuito nella zona di motore, illuminazione, pattino e sale distrugge il modulo ed eventualmente l'elettronica della locomotiva!

Messa in funzione del decoder (stato di consegna)

Sull'unità di comando immettete l'indirizzo 3. A seconda del formato dati con cui il decoder sonoro è stato indirizzato, la locomotiva viaggia in modalità DCC con 28 gradini di velocità o in modalità Motorola. Utilizzando una centrale digitale compatibile RailComPlus®, il decoder si registra automaticamente e può essere comandato subito. Se il decoder viene impiegato su impianti convenzionali ad alimentazione analogica, può essere comandato con un regolatore di marcia in corrente continua o alternata. La modalità di funzionamento viene riconosciuta automaticamente dal decoder.

AVVERTENZA: in modalità analogica il vostro veicolo partirà solo a una tensione più elevata (regolatore ruotato di più) rispetto a quanto eventualmente abituati con veicoli analogici.

Uscite funzione in modalità analogica

È possibile impostare il decoder sonoro in modo che anche in modalità analogica i tasti funzione F0 - F12, così come assegnati nel Function Mapping, possano essere attivati. A tale scopo occorre prima programmare le CV 13 e 14 con una centrale digitale. I valori corrispondenti sono riportati nella tabella delle CV delle istruzioni per l'uso dettagliate. Di fabbrica sono attivate la funzione luci F0, il rumore di marcia F1 e l'illuminazione interna F5.

Motorola®
Per poter raggiungere le funzioni F1 - F16 con centrali Motorola, il decoder sonoro dispone di 4 indirizzi Motorola®. I tre indirizzi successivi per le funzioni F5 - F16 seguono in ordine crescente l'indirizzo del decoder e possono essere attivati secondo necessità nella CV61 con i valori 1 (F5 - F8), 2 (F5 - F12) o 3 (F5 - F16).

CV di configurazione
Oltre all'indirizzo del decoder, le CV delle modalità di funzionamento e di configurazione sono sicuramente le CV più importanti di un decoder per locomotive. Nel PIKO SmartDecoder XP Sound si tratta delle CV 12 e 29. Una CV di configurazione contiene di norma diverse impostazioni di base di un decoder, come ad esempio l'inversione del senso di marcia. Esempi di calcolo sono riportati nelle istruzioni per l'uso dettagliate.

RailCom®, RailComPlus®
Nel decoder sonoro, RailCom® può essere attivato o disattivato nella CV29. Se nella CV28 è attivato RailComPlus®, il decoder sonoro si registra automaticamente su una centrale compatibile RailComPlus® (ad es. PIKO SmartControl$_{wlan}$) con il proprio simbolo della locomotiva, il nome del decoder e i simboli delle funzioni speciali. Grazie alla tecnologia RailComPlus® non è quindi necessario memorizzare i dati della locomotiva nella centrale né programmare indirizzi nel decoder sonoro.

Comportamento in frenatura
Il decoder sonoro riconosce le seguenti tecniche di frenatura:
Tratta di frenatura Märklin® (frenatura con tensione continua analogica)
Generatore di frenatura DCC
Frenatura ABC
Il decoder sonoro può inoltre arrestare il veicolo al centimetro con uno spazio di frenatura regolabile.
Informazioni dettagliate sul tema «comportamento in frenatura» sono riportate nelle istruzioni per l'uso dettagliate del PIKO SmartDecoder XP Sound.

Uscite funzione
Una descrizione completa di tutte le possibilità delle uscite funzione è riportata nelle istruzioni per l'uso dettagliate.

Function Mapping semplice (CV96 = 1)
Nel **Function Mapping semplice** (CV 33 - 46) le funzioni di commutazione, come l'illuminazione e le uscite per funzioni speciali, possono essere assegnate liberamente ai tasti funzione da F0 a F12 della centrale digitale. I ritardi di accelerazione e frenatura disattivabili e la modalità di manovra possono essere assegnati a tasti funzione a piacere nelle CV 156 e 157. Maggiori informazioni sono riportate nelle istruzioni per l'uso dettagliate.

Function Mapping esteso (CV96 = 6, impostazione di fabbrica)
A causa della sua enorme complessità, il **Function Mapping esteso** non può essere impostato in modo sensato tramite la programmazione di singole CV. Se desiderate modificare il **Function Mapping esteso**, avete bisogno dell'apparecchio di test e programmazione PIKO SmartProgrammer (#56415) e (opzionale) del PIKO SmartTester (#56416). Ulteriori informazioni sul **Function Mapping esteso** sono riportate nelle istruzioni per l'uso dettagliate.

Comando servo
Il decoder sonoro consente il comando di servomotori tramite le uscite funzione A1 e A2. L'assegnazione ai tasti funzione avviene esclusivamente tramite il Function Mapping esteso.

L'impiego di un servo sul decoder richiede conoscenze specialistiche di elettronica.

Ulteriori informazioni sono riportate nelle istruzioni per l'uso dettagliate.

ATTENZIONE: le saldature sul decoder devono essere eseguite solo da esperti qualificati con gli attrezzi adeguati. Per i decoder danneggiati da un uso improprio decade il diritto alla garanzia.

Impostazioni audio
Il volume complessivo può essere regolato a piacere programmando la CV63 in un intervallo di valori 0 – 255.

AVVERTENZA: per caricare un progetto di locomotiva PIKO, suono compreso, sul decoder sonoro, avete bisogno del PIKO SmartProgrammer-Stick (#55830) oppure dell'apparecchio di test e programmazione PIKO SmartProgrammer (#56415) con PIKO SmartTester (#56416) opzionale.
Tutte le ulteriori informazioni sulla parte sonora del PIKO SmartDecoder XP Sound e sulle possibilità di impostazione disponibili sono riportate nelle istruzioni per l'uso dettagliate.

Ripristino delle impostazioni di fabbrica (Reset)
Per riportare il decoder sonoro alle impostazioni di fabbrica, programmate CV8 = 8.

Programmazione
La base di tutte le possibilità di impostazione del decoder sono le variabili di configurazione (CV). Il decoder può essere programmato con le centrali digitali PIKO SmartControl$_{wlan}$, PIKO SmartControl$_{light}$ o con altre centrali DCC, nonché con centrali Motorola.
Maggiori informazioni sulle possibilità di programmazione sono riportate nelle istruzioni per l'uso dettagliate.

Aggiornamento
Il PIKO SmartDecoder XP è aggiornabile. Per eseguire un aggiornamento avete bisogno del PIKO SmartProgrammer-Stick (#55830), del PIKO SmartProgrammer (#56415) oppure del sistema digitale PIKO SmartControl$_{wlan}$ (#55821).

Märklin® è un marchio registrato di Gebr. Märklin & Cie. GmbH, Göppingen
Motorola® è un marchio registrato di Motorola Inc. Tempe-Phoenix (Arizona/USA)
RailCom® è un marchio registrato di Lenz Elektronik GmbH, 35398 Gießen
RailComPlus® è un marchio registrato di ESU electronic solutions ulm GmbH & Co. KG

AVVERTENZA: questo prodotto non è un giocattolo e non è adatto ai bambini di età inferiore a 14 anni. Si declina ogni responsabilità per danni di qualsiasi tipo derivanti da un uso improprio o dalla mancata osservanza delle presenti istruzioni.

Avete domande? Siamo a vostra disposizione!
Internet: www.piko.de
E-mail: info@piko.de
Hotline: mar + gio ore 16-18, tel.: +49 3675 897255

Assistenza: in caso di reclamo vi preghiamo di inviarci l'articolo con lo scontrino d'acquisto (copia) e il modulo di reclamo compilato, che trovate nel nostro webshop alla voce «Recesso e reso».

Dichiarazione di garanzia
Ogni modulo viene controllato prima della consegna per verificarne il completo funzionamento. Qualora durante il periodo di garanzia di 2 anni si verificasse comunque un difetto, ripareremo gratuitamente il modulo dietro presentazione dello scontrino d'acquisto. Il diritto alla garanzia decade se il danno è stato causato da un uso improprio. Si prega di notare che, ai sensi delle norme EMC (compatibilità elettromagnetica), il modulo può essere utilizzato solo all'interno di veicoli che recano il marchio CE.

Con riserva di modifiche ed errori di stampa. Stato 09/2026.
Copia e riproduzione solo previa autorizzazione dell'editore.